



ES100K 空压机专用异步变频器说明书

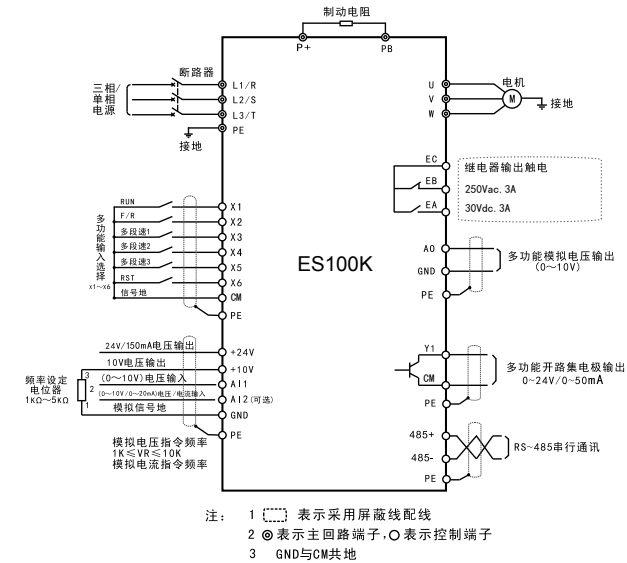
1 ES100K 铭牌说明

在箱体的右侧板下方，贴有标示 ES100K 变频器型号及额定值的铭牌，铭牌内容如下图所示。



2 主回路端子和控制回路端子接线示意图

ES100K 变频器主回路和控制回路的标准接线如下图所示。



3 主回路端子的功能

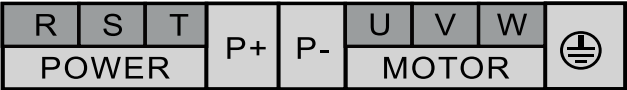
ES100K 系列变频器主回路端子如下图所示



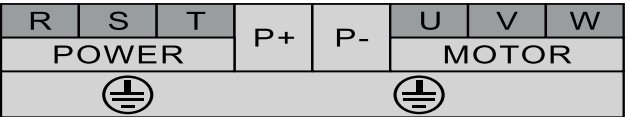
ES100K 0.4KW~15KW 主回路端子示意图



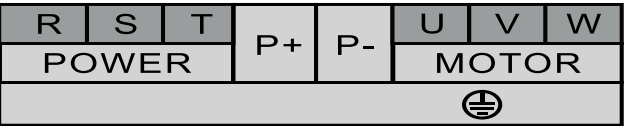
ES100K 18KW~22KW 主回路端子示意图



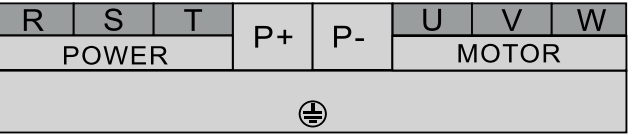
ES100K 30KW~37KW 主回路端子示意图



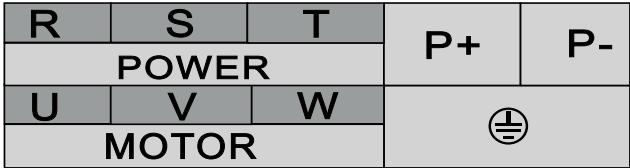
ES100K 45KW~55KW 主回路端子示意图



ES100K 75KW~90KW 主回路端子示意图



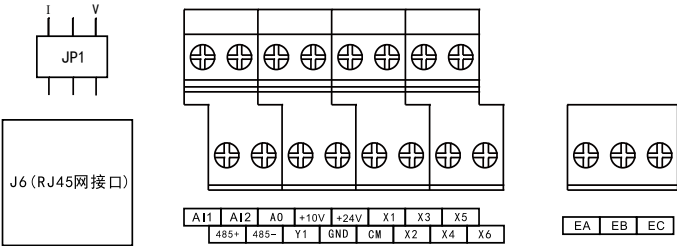
ES100K 110KW 主回路端子示意图



ES100k 132KW~160KW 主回路端子示意图

4 控制回路端子的功能

ES100K 控制回路端子如下图所示



JP1 拨码开关上为电流 I；拨码开关下为电压 V

5 功能参数表

- “○”：表示代码参数在驱动器运行状态时，可更改；
- “ ”：表示代码参数在驱动器运行状态时，不可更改；
- “×”：表示代码参数只能读，不能更改。

P00 组：基本参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P00.00	控制方式	0：V/F 控制 1：矢量控制		1	
P00.01	命令源选择	0：本机键盘 1：外部端子 2：计算机通讯		0	
P00.02	主频率源选择	0：主数字频率 1：键盘电位器 2：AI1 3：AI2		1	
P00.03	辅助频率源选择	0：辅数字频率 1：键盘电位器 2：AI1 3：AI2 4：PLC 5：PID 6：摆频运行 7：恒压供水专用 PID		0	
P00.04	输出频率源选择	0：主频率源 1：辅助频率源 2：主 + 辅 3：主 - 辅 4：MAX（主，辅） 5：MIN（主，辅）		0	
P00.05	叠加时辅助频率源范围	0：相对于最大频率 1：相对于主频率		0	
P00.06	叠加时辅助频率源比例	0.00 ~ 200.00	%	100.00	○
P00.07	输出频率源控制	0：输出频率源 1：AI1* 输出频率源 2：AI2* 输出频率源		0	
P00.08	主数字频率	0.00 ~ 最大频率	Hz	0.00	○
P00.09	辅数字频率	0.00 ~ 最大频率	Hz	0.00	○
P00.10	运转方向设定	0：正转 1：反转		0	○
P00.11	加速时间 1	0.00 ~ 600.00	S	20.00	○
P00.12	减速时间 1	0.00 ~ 600.00	S	20.00	○
P00.13	载波频率	2.000 ~ 15.000	KHz	4.000	○

P00.14	最大频率	20.00 ~ 300.00	Hz	50.00	
P00.15	上限频率	下限频率 ~ 最大频率	Hz	50.00	
P00.16	下限频率	0.00 ~ 上限频率	Hz	0.00	
P00.17	下限频率控制	0：按下限频率运行 1：下限频率运行时间到达后按 0 速运行		0	
P00.18	下限频率运行时间	0.00 ~ 600.00	S	60.00	
P00.19	反转控制	0：允许正 / 反转 1：禁止反转		0	
P00.20	正 / 反转死区时间	0.00 ~ 600.00	S	0.00	
P00.21	负载速度系数	0.00 ~ 300.00		30.00	○
P00.22	出厂值恢复	0：无效 1：恢复出厂值		0	
P00.23	负载类型	0：G 型恒转负载通用型 1：P 风机、泵类等平稳型		0	

P01 组：启停控制

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P01.00	加 / 减速模式	0：线性模式 1：S 曲线模式		0	
P01.01	S 曲线时间	0.00 ~ 600.00	S	0.00	
P01.02	启动直流制动电流	0.00 ~ 150.00	%	0.00	
P01.03	启动直流制动时间	0.00 ~ 30.00	S	0.00	
P01.04	停车方式	0：减速停车 1：自由停车		0	
P01.05	停车直流制动频率	0.10 ~ 60.00	Hz	2.00	
P01.06	停车直流制动电流	0.00 ~ 150.00	%	0.00	
P01.07	直流制动等待时间	0.01 ~ 30.00	S	0.00	
P01.08	停车直流制动时间	0.00 ~ 30.00	S	0.00	
P01.09	端子点动优先	0：无效 1：有效		0	
P01.10	端子启动再确认	0：不确认 1：要确认		0	

P02 组：电机参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P02.00	电机额定功率	0.10 ~ 600.00	KW	XX.XX	
P02.01	电机额定电压	0 ~ 660	V	XXX	
P02.02	电机额定电流	0.1 ~ 1500.0	A	XX.X	
P02.03	电机额定频率	20.00 ~ 300.00	Hz	XX.XX	
P02.04	电机额定转速	1 ~ 30000	rpm	XXXX	
P02.05	电机连接方法	0：Y 1：		X	
P02.06	功率因数	0.70 ~ 0.95		X.XX	
P02.07	电机效率	70.00 ~ 97.00	%	XX.XX	
P02.08	空载电流	0.1 ~ 1000.0	A	XX.X	
P02.09	定子电阻 R1	0.01 ~ 300.0	Ω	XX.X	
P02.10	定子电阻 R2	0.01 ~ 300.0	Ω	XX.X	
P02.11	互感抗	0.1 ~ 3000.0	mH	XXX.X	
P02.12	漏感系数	0.001 ~ 1.000		X.XXX	
P02.13	参数自辨识	0：不辨识 1：电机静止自辨识 2：电机旋转自辨识		0	

P03 组：V/F 参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P03.00	V/F 曲线设定	0：直线 V/F 曲线 1：多点 V/F 曲线 2：风机曲线 1 3：风机曲线 2 4：风机曲线 3 5：风机曲线 4		1	○
P03.01	基准频率	20.00 ~ 300.00	Hz	50.00	
P03.02	V/F 电压值 V0	0.00 ~ 100.00	%	1.00	○
P03.03	V/F 电压值 V1	0.00 ~ 100.00	%	4.00	○
P03.04	V/F 电压值 V2	0.00 ~ 100.00	%	10.00	○
P03.05	V/F 电压值 V3	0.00 ~ 100.00	%	16.00	○
P03.06	V/F 频率值 F0	0.00 ~ 频率值 F1	%	1.00	○
P03.07	V/F 频率值 F1	频率值 F0 ~ 频率值 F2	%	4.00	○
P03.08	V/F 频率值 F2	频率值 F1 ~ 频率值 F3	%	10.00	○
P03.09	V/F 频率值 F3	频率值 F2 ~ 100.00	%	16.00	○

P04 组：输入端子控制

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P04.00	DI 端子滤波	0 ~ 100		10	
P04.01	DI 输入逻辑	Bit5 Bit4 Bit3 Bit2 Bit1 Bit0 X6 X5 X4 X3 X2 X1 0：闭合有效 1：断开有效		000000	
P04.02	X1 延迟时间	0.00 ~ 300.00	S	0.00	
P04.03	X2 延迟时间	0.00 ~ 300.00	S	0.00	
P04.04	多功能输入 X1	0：无功能 1：运行 RUN 2：正反转 F/R 3：三线运行停车控制 4：正转点动 FJOG 5：反转点动 RJOG 6：端子 UP 7：端子 DOWN 8：UP/DOWN 清零 9：自由停车 FRS 10：故障复位 RST 11：外部故障 EXT 12：加减速禁止 13：多段频率端子 1 14：多段频率端子 2 15：多段频率端子 3 16：加减速时间切换 17：运行命令切换至端子 18：切换为辅助速度 19：停车直流制动 20：程序运行复位 21：摆频运行		1	
P04.05	多功能输入 X2			2	
P04.06	多功能输入 X3			13	
P04.07	多功能输入 X4			14	
P04.08	多功能输入 X5			15	
P04.09	多功能输入 X6			10	
P04.10	端子命令方式	0：两线控制 1 1：两线控制 2 2：三线控制 1 3：三线控制 2		1	
P04.11	模拟输入曲线选择	个位：AI1 曲线选择 0：曲线 1（两点） 1：曲线 2（两点） 2：曲线 3（四点） 3：曲线 4（四点） 十位：AI2 曲线选择 0：曲线 1（两点） 1：曲线 2（两点） 2：曲线 3（四点） 3：曲线 4（四点） 百位：VP 曲线选择 0：曲线 1（两点） 1：曲线 2（两点） 2：曲线 3（四点） 3：曲线 4（四点）		120	
P04.12	曲线 1 最小输入	0.00 ~ P04.14	V	0.10	○
P04.13	曲线 1 最小输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	0.0	○
P04.14	曲线 1 最大输入	P04.12 ~ 10.00	V	9.90	○
P04.15	曲线 1 最大输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	100.0	○
P04.16	曲线 2 最小输入	0.00 ~ P04.18	V	0.10	○
P04.17	曲线 2 最小输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	0.0	○
P04.18	曲线 2 最大输入	P04.16 ~ 10.00	V	9.90	○
P04.19	曲线 2 最大输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	100.0	○
P04.20	曲线 3 最小输入	0.00 ~ P04.22	V	0.10	○
P04.21	曲线 3 最小输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	0.0	○
P04.22	曲线 3 拐点 1 输入	P04.20 ~ P04.24	V	2.50	○
P04.23	曲线 3 拐点 1 输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	25.0	○
P04.24	曲线 3 拐点 2 输入	P04.22 ~ P04.26	V	7.50	○
P04.25	曲线 3 拐点 2 对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	75.0	○
P04.26	曲线 3 最大输入	P04.24 ~ 10.00	V	9.90	○
P04.27	曲线 3 最大输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	100.0	○
P04.28	曲线 4 最小输入	0.00 ~ P04.30	V	0.10	○
P04.29	曲线 4 最小输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	0.0	○
P04.30	曲线 4 拐点 1 输入	P04.28 ~ P04.32	V	2.50	○
P04.31	曲线 4 拐点 1 输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	25.0	○
P04.32	曲线 4 拐点 2 输入	P04.30 ~ P04.34	V	7.50	○
P04.33	曲线 4 拐点 2 输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	75.0	○
P04.34	曲线 4 最大输入	P04.32 ~ 10.00	V	9.90	○
P04.35	曲线 4 最大输入对应给定	- 100.0 ~ +100.0	%	100.0	○
P04.36	AI1 比例增益	0.00 ~ 300.00	%	100.00	○
P04.37	AI2 比例增益	0.00 ~ 300.00	%	100.00	○

P04.38	AI1 滤波时间	0.00 ~ 10.00	s	0.10	○
P04.39	AI2 滤波时间	0.00 ~ 10.00	s	0.10	○
P04.40	VP 滤波时间	0.00 ~ 10.00	s	0.10	○
P04.41	AD 采样滞环	0 ~ 200		10	

P05 组：输出端子控制

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P05.00	多功能输出 Y1	0：变频器运行 1：反转运行 2：频率到达 (FAR) 3：频率水平检测 (FDT) 4：变频器故障 5：上限频率到达 6：下限频率到达 7：运行准备就绪 8：FDT 点动无效 9：过载报警		0	
P05.01	继电器输出 R1			4	
P05.02	模拟输出 AO	0：运行频率 1：设定频率 2：输出电流 3：输出电压 4：母线电压 5：AI1 6：AI2 7：+10V 8：保留		0	
P05.03	AO 输出下限	0.00 ~ 100.00	%	0.00	○
P05.04	AO 输出上限	0.00 ~ 100.00	%	100.00	○
P05.05	AO 输出增益	0.00 ~ 300.00	%	100.00	○
P05.06	FDT 上界	0.00 ~ 最大频率	Hz	30.00	
P05.07	FDT 下界	0.00 ~ 最大频率	Hz	30.00	
P05.08	FAR 频率到达	0.00 ~ 20.00	Hz	5.00	

P06 组：辅助参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P06.00	点动数字频率	0.00 ~ 最大频率	Hz	5.00	○
P06.01	点动加速时间	0.00 ~ 600.00	S	20.00	○
P06.02	点动减速时间	0.00 ~ 600.00	S	20.00	○
P06.03	加速时间 2	0.00 ~ 600.00	S	20.00	○
P06.04	减速时间 2	0.00 ~ 600.00	S	20.00	○
P06.05	多段速度 1	0.00 ~ 最大频率	Hz	0.00	○
P06.06	多段速度 2	0.00 ~ 最大频率	Hz	5.00	○
P06.07	多段速度 3	0.00 ~ 最大频率	Hz	10.00	○
P06.08	多段速度 4	0.00 ~ 最大频率	Hz	15.00	○
P06.09	多段速度 5	0.00 ~ 最大频率	Hz	20.00	○
P06.10	多段速度 6	0.00 ~ 最大频率	Hz	25.00	○
P06.11	多段速度 7	0.00 ~ 最大频率	Hz	30.00	○
P06.12	UP/DOWN 速率	0.00 ~ 100.00 0.00 (自动速率)		1.00	○
P06.13	UP/DOWN 掉电存储	0：不存储掉电前的频率 1：存储掉电前的频率 2：UP/DOWN 停机自动清零		0	

P07 组：通讯功能

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P07.00	本机地址	0：为广播地址 1 ~ 247		1	
P07.01	通讯波特率	0：4800 1：9600 2：19200 3：38400	bps	1	
P07.02	通讯格式	0：无校验 1+8+1 1：偶校验 1+8+1+1 2：奇校验 1+8+1+1		0	
P07.03	通讯超时时间	0.0 ~ 60.0 0.0 通讯超时功能无效	S	0.0	
P07.04	主从机通讯方式	0：本机为从机 1：本机为主机		0	
P07.05	主机写从机地址	0：主数字频率 1：辅数字频率		0	
P07.06	本机接收比例系数	0.00 ~ 300.00	%	100.00	○
P07.07	主机通讯发送数据	0：输出频率 1：设定频率 2：主数字频率 3：键盘电位器 4：AI1 5：AI2		0	
P08.08	微分时间 Td	0.000 ~ 30.000, 0.000: 无微分	mS	0.000	○
P08.09	积分作用范围	0.00 ~ 100.00	%	100.00	○
P08.10	PID 偏差极限	0.00 ~ 100.0	%	0.0	○
P08.11	PID 输出上限	-100.0 ~ 100.0	%	100.0	○
P08.12	PID 输出下限	-100.0 ~ 100.0	%	0.0	○
P08.13	PID 反馈断线检测值	0.00 ~ 100.00	%	0.0	○

P08.14	PID 反馈断线检测时间	0.0 ~ 30.0	S	1.0	○
P08.15	启动阈值	0.00 ~ 睡眠阈值	%	0.0	
P08.16	启动延迟时间	0.0 ~ 3000.0	S	0.0	
P08.17	睡眠阈值	启动阈值 ~ 100.0	%	100.0	
P08.18	睡眠延迟时间	0.0 ~ 3000.0	S	0.0	

P09 组：简易 PLC 功能

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性														
P09.00	PLC 运行方式	0：单次运行完后停机 1：有限次循环完成后停机 2：单次运行完成后按第 7 段运行 3：循环运行		0															
P09.01	PLC 运行控制	0：从中断时段开始运行 1：从首段开始运行		0															
P09.02	PLC 运行方向	<table border="1"><tr><td>Bit6</td><td>Bit5</td><td>Bit4</td><td>Bit3</td><td>Bit2</td><td>Bit1</td><td>Bit0</td></tr><tr><td>T7</td><td>T6</td><td>T5</td><td>T4</td><td>T3</td><td>T2</td><td>T1</td></tr></table> 0：正转 1：反转	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0	T7	T6	T5	T4	T3	T2	T1		0000000	
Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0													
T7	T6	T5	T4	T3	T2	T1													
P09.03	第 1 段运行时间 T1	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.04	第 2 段运行时间 T2	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.05	第 3 段运行时间 T3	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.06	第 4 段运行时间 T4	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.07	第 5 段运行时间 T5	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.08	第 6 段运行时间 T6	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.09	第 7 段运行时间 T7	0 ~ 60000	S	30	○														
P09.10	有限循环次数	1 ~ 30000		1	○														
P09.11	摆频运行方式	个位：摆频运行控制 0：自动运行 1：端子控制 十位：摆频输入方式 0：达到中点再摆频运行 1：摆频预置时间到开始摆频运行		00															
P09.12	摆频预置频率	0.00 ~ Fmax	Hz	0.00	○														
P09.13	摆频预置时间	0.00 ~ 600.00	S	15.00	○														
P09.14	摆频上限频	0.00 ~ Fmax	Hz	40.00	○														
P09.15	摆频下限频率	0.00 ~ Fmax	Hz	20.00	○														
P09.16	摆频突跳频率	0.00 ~ Fmax	Hz	5.00	○														
P09.17	摆频上升时间	0.00 ~ 600.00	S	15.00	○														
P09.18	摆频下降时间	0.00 ~ 600.00	S	5.00	○														
P09.19	跳跃频率点 1	0.00 ~ 320.00	Hz	320.00	○														
P09.20	跳跃范围 1	0.00 ~ 20.00, 0.00：无效	Hz	0.00	○														
P09.21	跳跃频率点 2	0.00 ~ 320.00	Hz	320.00	○														
P09.22	跳跃范围 2	0.00 ~ 20.00, 0.00：无效	Hz	0.00	○														
P09.23	跳跃频率点 3	0.00 ~ 320.00	Hz	320.00	○														
P09.24	跳跃范围 3	0.00 ~ 20.00, 0.00：无效	Hz	0.00	○														

P10 组：故障与保护

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P10.00	电机过载保护	0：无效 1：有效		0	
P10.01	电机过载保护时间	0.20 ~ 10.00	S	1.00	○
P10.02	过流失速保护	0：无效 1：模式 1 2：模式 2		2	
P10.03	限流水平	50.0 ~ 180.0	%	150.00	
P10.04	过压失速保护	0：无效 1：模式 1 2：模式 2		2	
P10.05	失速过压点	380V：640 ~ 800 220V：370 ~ 400	V	720 390	
P10.06	故障重试控制	0：故障重试无效 1 ~ 3：故障重试 1、2、3 次 4：无限次故障重试		0	
P10.07	故障重试期间故障输出选择	0：不动作 1：动作		0	
P10.08	故障重试间隔	0.01 ~ 30.00	S	0.50	
P10.09	无故障间隔	0.01 ~ 30.00	S	10.00	

P10.10	故障重试选择	<table><tr><td>Bit4</td><td>Bit3</td><td>Bit2</td><td>Bit1</td><td>Bit0</td></tr><tr><td>ERR07</td><td>ERR05</td><td>ERR04</td><td>ERR03</td><td>ERR02</td></tr></table>	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0	ERR07	ERR05	ERR04	ERR03	ERR02		11111	
		Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0									
ERR07	ERR05	ERR04	ERR03	ERR02											
0：故障重试有效 1：故障重试无效															
P10.11	故障屏蔽	<table><tr><td>Bit7</td><td>Bit6</td><td>Bit5</td><td>Bit4</td></tr><tr><td>*</td><td>ERR15</td><td>ERR12</td><td>ERR07</td></tr></table>	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	*	ERR15	ERR12	ERR07		0000010			
		Bit7	Bit6	Bit5	Bit4										
		*	ERR15	ERR12	ERR07										
		<table><tr><td>Bit3</td><td>Bit2</td><td>Bit1</td><td>Bit0</td></tr><tr><td>ERR10</td><td>ERR06</td><td>ERR05</td><td>ERR04</td></tr></table>	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0	ERR10	ERR06	ERR05	ERR04					
Bit3	Bit2	Bit1	Bit0												
ERR10	ERR06	ERR05	ERR04												
0：保护有效 1：保护无效															
P10.12	过载预警选择	0：Y 端子输出，继续运行 1：故障报警停车（ERR07）		0											
P10.13	过载预警检出水平	20.00 ~ 200.00	%	130.00											
P10.14	过载预警检出时间	0.0 ~ 60.0	S	5.0											

P11 组：控制参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P11.00	风机控制	0：上电运行 1：启动运行		1	
P11.01	载波方式	0：固定载波 1：随机载波		0	
P11.02	载波上限	2.000~15.000	KHz	6.000	○
P11.03	载波下限	2.000~15.000	KHz	2.000	○
P11.04	自动稳压 AVR	0：无效 1：有效 2：超过额定电压无效		0	
P11.05	能耗制动控制	0：上电时有效 1：运行时有效 2：减速时有效		0	
P11.06	制动使用率	5.00 ~ 100.00	%	100.00	
P11.07	能耗制动电压	380V：640 ~ 800 220V：350 ~ 400	V	690 380	
P11.08	输出电压	5.00 ~ 100.00	%	100.00	○
P11.09	过调制功能	0：无效 1：有效		0	
P11.10	振荡抑制增益	0 ~ 100		10	○
P11.11	转差补偿系数	0.00 ~ 200.00	%	0.00	○
P11.12	电压补偿系数	0.00 ~ 200.00	%	80.00	○
P11.13	励磁控制	0 ~ 2		1	
P11.14	恒速限流下降时间	0.01 ~ 100.00	S	0.20	
P11.15	过流失速比例增益	0.01 ~ 100.00		0.10	
P11.16	过流失速积分时间	0.00 ~ 300.00	S	10.00	
P11.17	过压失速比例增益	0.01 ~ 100.00		3.00	
P11.18	过压失速积分时间	0.00 ~ 30.00	S	00000	×

P12 组：键盘与显示

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P12.00	用户密码	0 ~ 65535		XXXXX	
P12.01	参数设定控制	0：允许参数设定 1：参数锁定 0 2：参数锁定 1		0	
P12.02	参数修改方式	0：键盘、通讯同时有效 1：键盘有效 2：通讯有效		0	
P12.03	多功能键定义	0：无效 1：点动运行 2：正 / 反转切换		1	
P12.04	停车监视代码选择	0 ~ 17：P13.00 ~ P13.17		0	
P12.05	监视代码选择	0 ~ 17：P13.00 ~ P13.17		1	
P12.06	变频器运行时间	0 ~ 65535	Hour	XXXXX	×
P12.07	变频器运行时间	0 ~ 59	Min	XX	×
P12.08	运行时间控制	0：无效 1：有效		0	
P12.09	设定运行时间	0 ~ 65535	Hour	XXXXX	
P12.10	运行时间控制密码	0 ~ 65535		XXXXX	
P12.11	变频器额定功率		kW	XXXX	×
P12.12	变频器额定电压		V	XXX	×
P12.13	变频器额定电流		A	XXXXX	×
P12.14	软件版本			X.XX	×
P12.15	厂家密码	0 ~ 65535		XXXXX	

P13 组：监视参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P13.00	输入频率	0.00 ~ 最大频率	Hz		×

P13.01	输出频率（补偿前）	0.00 ~ 上限频率	Hz		×
P13.02	输出频率（补偿后）	0.00 ~ 上限频率	Hz		×
P13.03	输出电压	0.0 ~ 660.0	V		×
P13.04	输出电流	0.00 ~ 3000.00	A		×
P13.05	负载速度	0 ~ 30000	Rpm		×
P13.06	输出功率	0.00 ~ 185.00	kW		×
P13.07	母线电压	0 ~ 1200	V		×
P13.08	散热器温度	0 ~ 200			
P13.09	PID 给定	0 ~ 最大量程			×

P14 组：故障参数

功能码	功能码名称	设定范围	单位	出厂值	属性
P14.00	最近第一次故障记录	ERR00：无故障 ERR01：逆变单元故障 ERR02：过流故障 ERR03：过压故障 ERR04：欠压故障 ERR05：输入缺相故障 ERR06：输出缺相故障		00	×
P14.01	最近第二次故障记录	ERR07：变频器过载 ERR08：电动机过载 ERR09：过热故障 ERR10：PTC 断线故障 ERR11：软启动故障 ERR12：外部故障 ERR13：通讯超时故障		00	×
P14.02	最近第三次故障记录	ERR14：PID 反馈断线故障 ERR15：存储器故障 ERR16：电机调谐取消 ERR17：定子电阻异常故障 ERR18：空载电流故障 ERR19：定时锁机		00	×
P14.03	最近第一次故障时输出频率	0.00 ~ 300.00	Hz	0.00	×
P14.04	最近第一次故障时输出电流	0.00 ~ 300.00	A	0.0	×
P14.05	最近第一次故障时母线电压	0 ~ 1200	V	0	×



深圳市德瑞斯电气技术有限公司
SHENZHEN DIRISE ELECTRIC TECHNOLOGY CO., LTD

研发中心：深圳市宝安区创维创新谷 6 号楼 0411 室
深圳总机：0755-2605 2805
售后热线：400-8010-750
网址：http://www.dirise.cn

东莞市德瑞斯电气设备制造有限公司
DONGGUAN DIRISE ELECTRIC EQUIPMENT MANUFACTURING CO.,LTD

生产基地：东莞市厚街镇陈屋村桑园路 11 号
东莞总机：0769-8588 7800
售后热线：400-8010-750
网址：http://www.dirise.cn

资料版本 V1.4
修订日期 2021 年 3 月
版权所有，保留一切权利。内容如有改动，恕不另行通知。